

一. ML350 連線說明：

連線格式為 MODBUS RTU 格式

通信傳輸速率: 9600 或 19200

儀錶 RS485 串列位址: 1 ~ 255 台

通訊格式：N 8 1, N 8 2, O 8 1, E 8 1

二. 範例:

1. 讀取第 PV 數值

發送命令如下：(16 進位)

站號	命令	參數位置		讀取長度		CRC 檢查碼	
01	03	10	00	00	02	C0	CB

回傳命令如下：(16 進位)

站號	命令	回傳長度	回傳的溫度值				CRC 檢查碼	
01	03	04	00	00	00	64		

備註：回傳命令的紅色數值為第一組溫度值

00	00	00	64	轉為十進位等於 100
----	----	----	----	-------------

2. 寫入改變參數輸入種類(TYPE)如下

發送命令如下 (16 進位)： (把輸入種類 TYPE 設定為 RSP)

站號	命令	參數位置		寫入數值		CRC 檢查碼	
01	06	00	00	00	03	C9	43

三. 連線錯誤排除：

1. 檢查電腦內裝置管理員的 USB / 232 連接通訊埠位置 (Comport) 的設定是否正確
2. 檢查 站號 , 連線速率 , N 8 1 , N 8 2 , O 8 1 , E 8 1 的設定是否正確
3. 檢查 RS485 的正負極接線是否接對

讀取命令 : 03 / 寫入命令 : 10

以下參數均為2 Word 長度,請務必在讀寫時一次完成讀寫兩筆的動作

以PV 為例1000 是High Word , 1001 是Low Word

連線參數位置(16 進位)	參數	說明
1000	PV	範圍 : -19999 ~ 99999(五位數) -199999 ~ 999999(六位數) TYPE = RSP 時才能寫入
1003	SCAL 低點量測範圍	範圍 : -19999 ~ 99999(五位數) -199999 ~ 999999(六位數)
1004	SCAH 高點量測範圍	範圍 : -19999 ~ 99999(五位數) -199999 ~ 999999(六位數)
1005	A1SP 第一組警報	範圍 : -19999 ~ 99999(五位數) -199999 ~ 999999(六位數)

1006	A1HY 第一組警報不感帶	範圍：0 ~ 99999(五位數) 0 ~ 999999(六位數)
1007	A2SP 第二組警報	範圍：-19999 ~ 99999(五位數) -199999 ~ 999999(六位數)
1008	A2HY 第二組警報不感帶	範圍：0 ~ 99999(五位數) 0 ~ 999999(六位數)
1009	PVOF 視覺補償	範圍：-6000 ~ 6000(五位數) -60000 ~ 60000(六位數)

讀取命令：03 / 寫入命令：06

連線參數位置(16 進位)	參數	說明
0000	TYPE 輸入訊號種類	0000(16 進位)= mV 0001(16 進位)= V 0002 (16 進位)= mA 0003 (16 進位)= RSP(輸入485)
0001	Unit 攝氏/華氏	0000(16 進位):C 0001(16 進位):F
0002	Dp 小數點	0000(16 進位)= 0 0001(16 進位)= 0.0

		0002(16 進位) = 0.00 0003 (16 進位)= 0.000 0004(16 進位) = 0.0000 0005 (16 進位)= 0.00000
0008	FILT 軟體濾波	範圍 : 0 ~ 99.9
000A	CUT	0000 (16 進位)= 不加限制 0001 (16 進位)= 低點限制 0002 (16 進位)= 高點限制 0003 (16 進位)= 高低限制
000D	ID 連線站號	範圍 : 1~255 台
000E	Baud 連線速率	0000(16 進位)= 2400 0001(16 進位)= 4800 0002(16 進位) = 9600 0003(16 進位)= 19200
001F	警報燈號	Bit 0 = 第一組警報燈 Bit 1 = 第二組警報燈